

## Capitolul 3

### Diferențierea covariantă

Una din problemele fundamentale ale geometriei diferențiale este introducerea operatorilor de derivare pe varietăți. Există trei tipuri de derive : derivata exterioară, derivata Lie și derivata covariantă. Dintre acestea doar ultima introduce o structură suplimentară pe varietate. Se spune că o varietate înzestrată cu o lege de derivare covariantă are **conexiune** sau că s-a introdus o conexiune pe varietatea respectivă. Pentru a defini derivata covariantă, fie  $U$  și  $U'$  domeniile a două hărți compatibile pe varietatea diferențială  $M$  și un obiect cu trei indici, notat  $\Gamma_{bc}^a(x)$  în  $x \in U \cap U'$  care se transformă între cele două sisteme de coordonate ca :

$$\Gamma'_{bc}^a = \frac{\partial x'^a}{\partial x^p} \frac{\partial x^q}{\partial x'^b} \frac{\partial x^r}{\partial x'^c} \Gamma_{qr}^p + \frac{\partial x'^a}{\partial x^p} \frac{\partial^2 x^p}{\partial x'^b \partial x'^c} \quad (3.1)$$

pentru  $U \cap U'$ . Folosind relația familiară :

$$\frac{\partial x^b}{\partial x'^a} \frac{\partial x'^c}{\partial x^b} = \delta_a^c$$

prin diferențiere, al doilea termen din ecuația 3.1 se scrie ca :

$$\frac{\partial x'^a}{\partial x^p} \frac{\partial^2 x^p}{\partial x'^b \partial x'^c} = - \frac{\partial x^q}{\partial x'^b} \frac{\partial x^r}{\partial x'^c} \frac{\partial^2 x'^a}{\partial x^q \partial x^r}$$

Dacă introducem următoarele notății :

$$J_b^a = \frac{\partial x'^a}{\partial x^b} \quad \text{și} \quad \tilde{J}_b^a = \frac{\partial x^a}{\partial x'^b}$$

avem, evident  $J_b^a \tilde{J}_c^b = \delta_c^a$  și pentru 3.1 avem :

$$\Gamma'_{bc}^a = J_p^a \tilde{J}_b^q \tilde{J}_c^r \Gamma_{qr}^p + J_p^a \partial'_b \tilde{J}_c^p \quad \text{sau}$$

$$\Gamma'_{bc}^a = J_p^a \tilde{J}_b^q \tilde{J}_c^r \Gamma_{qr}^p - \tilde{J}_b^q \tilde{J}_c^r \partial_q J_r^a$$

unde am notat cu  $\partial_q = \partial/\partial x^q$  și  $\partial'_q = \partial/\partial x'^q$ .

**Observație :** cu notațiile de mai sus să notăm că relațiile 2.1 și 2.2 din capitolul 2 precedent devin

$$V'^a = J_b^a V^b \quad (2.2') \quad \text{și} \quad V'_b = \tilde{J}_b^c V_c \quad (2.2'')$$

Obiectele  $\Gamma_{bc}^a$  sunt componentele conexiunii definite pe varietatea  $M$ . Ele se mai numesc și **simboluri de conexiune** sau **simboluri Christoffel**. Să observăm că  $\Gamma_{bc}^a$  nu sunt componentele unui tensor datorită termenului conținând derive de ordinul 2 din legea de transformare 3.1. Se pune deci întrebarea care este rolul său ?

Conexiunea, odată definită pe o varietate  $M$  determină o **regulă de diferențiere a cîmpurilor tensoriale** pe  $M$ . Vom începe prin a ne ocupa de vectorii contravarianți. Mai întîi să observăm că pentru vectorul  $V^a$  derivata sa parțială  $\partial_b V^a$  nu este un tensor de rang (1,1) aşa cum ar fi de dorit (și cum se întimplă pe spațiul-timp Minkowski, de exemplu). Într-adevăr :

$$\partial'_b V'^a = \frac{\partial V'^a}{\partial x'^b} = \frac{\partial}{\partial x'^b} \left( \frac{\partial x'^a}{\partial x^q} V^q \right) = \frac{\partial x^p}{\partial x'^b} \frac{\partial}{\partial x^p} (J_q^a V^q) =$$

$$\tilde{J}_b^p J_q^a \partial_p V^q + (\tilde{J}_b^p \partial_p J_q^a) V^q \neq \tilde{J}_b^p J_q^a \partial_q V^p$$

prin apariția celui de al doilea termen suplimentar.

Fie acum următoarea relație, care va fi definiția **derivată covariantă** a vectorului contravariant  $V^a$  :

$$\nabla_b V^a = V_{;b}^a = \partial_b V^a + \Gamma_{bc}^a V^c \quad (3.2)$$

Atunci, pentru două hărți compatibile  $U$  și  $U'$  în domeniul  $U \cap U'$  calculind  $\nabla'_b V'^a = \partial'_b V'^a + \Gamma'_{bc}^a V'^c$  prin introducerea legii de transformare 3.1 obținem, după cîteva calcule algebrice elementare :

$$\nabla'_b V'^a = \tilde{J}_b^q J_p^a (\partial_q V^p + \Gamma_{qs}^p V^s) = \tilde{J}_b^q J_p^a \nabla_q V^p$$

adică derivata covariantă  $\nabla_a V^b = V_{;a}^b$  a vectorului contravariant  $V^b$  se comportă ca un tensor de rang (1,1). Pentru cîmpuri de vectori covarianți, derivata covariantă va fi :

$$\nabla_a V_b = V_{b;a} = \partial_a V_b - \gamma_{ba}^c V_c \quad (3.3)$$

Și în acest caz se poate (ușor) verifica că  $V_{a;b}$  este un tensor de rang (0,2).

Pentru cîmpuri scalare vom avea în mod natural, prin definiție :

$$\nabla_a f = f_{;a} = \partial_a f \quad (3.4)$$

Formula 3.3 de mai sus este parțial justificată de faptul că derivata covariantă  $\nabla_a$  trebuie să satisfacă legea Leibnitz (pentru a fi lege de derivare veritabilă) cînd acționează pe un produs (în cazul nostru între un vector contravariant și unul covariant). Fie, în particular cîmpul scalar  $\phi = V^b W_b$  unde  $V$  și  $W$  sunt, respectiv un vector și un covector. Atunci :

$$\phi_{;a} = (V^b W_b)_{;a} = V_{;a}^b W_b + V^b W_{b;a} = \partial_a (V^b W_b)$$

unde am folosit 3.2 și 3.3 în acord cu 3.4.

Conform “schemei” din relațiile 3.2 - 3.4 pentru un tensor oarecare, de exemplu un tensor de rang (2,1)  $T_c^{ab}$ , vom defini :

$$\nabla_a T_d^{bc} = T_{d;a}^{bc} = \partial_a T_d^{bc} + \Gamma_{ae}^b T_d^{ec} + \Gamma_{ea}^c T_d^{be} - \Gamma_{da}^e T_e^{bc}$$

Fie  $f$  un cîmp scalar pe varietatea  $M$ . Atunci, în orice sistem de coordonate avem  $\partial_a \partial_b f = \partial_b \partial_a f$  dar nu este obligatoriu ca  $\nabla_a \nabla_b f = \nabla_b \nabla_a f$ . De fapt se poate arăta că există întotdeauna un tensor,  $T_{bc}^a$  numit **torsiune** astfel încît pentru orice cîmp scalar  $f$  să avem :

$$(\nabla_a \nabla_b - \nabla_b \nabla_a) f = T_{ab}^c \nabla_c f \quad (3.5)$$

Dacă torsionea se anulează, adică  $T_{bc}^a = 0$  în orice punct de pe varietatea  $M$  atunci conexiunea (și varietatea) se zice **fără torsione**. Să calculăm torsionea în funcție de simbolurile de conexiune  $\Gamma$ . Remarcînd că  $V_b = \nabla_b f$  este un vector covariant, avem :

$$\nabla_a \nabla_b f = \partial_a \partial_b f - \Gamma_{ab}^c \partial_c f \quad \text{și} \quad \nabla_b \nabla_a f = \partial_b \partial_a f - \Gamma_{ba}^c \partial_c f$$

și apoi, înlocuind în 3.5 avem (atenție  $\nabla_c f = \partial_c f$  !) avem :

$$T_{ab}^c = \Gamma_{ba}^c \Gamma_{ab}^c = -2\Gamma_{[ab]}^c \quad (3.6)$$

Deși  $\Gamma$  nu este un tensor, se poate ușor arăta că torsionea este un tensor de rang (1,2).

Dacă conexiunea pe varietatea  $M$  este fără torsione, atunci se vede că **conexiunea este simetrică**, adică  $\Gamma_{ab}^c = \Gamma_{ba}^c$ . În cele ce urmează vom considera numai varietăți fără torsione adică cu conexiune simetrică.